

(19) 日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11) 特許出願公開番号

特開2005-205182

(P2005-205182A)

(43) 公開日 平成17年8月4日(2005.8.4)

(51) Int.Cl.⁷

A61B 1/00

F I

A61B 1/00

320C

テーマコード (参考)

4C061

A61B 1/00

320A

審査請求 未請求 請求項の数 3 O L (全 9 頁)

(21) 出願番号 特願2004-322796 (P2004-322796)
 (22) 出願日 平成16年11月5日 (2004.11.5)
 (31) 優先権主張番号 特願2003-425105 (P2003-425105)
 (32) 優先日 平成15年12月22日 (2003.12.22)
 (33) 優先権主張国 日本国 (JP)

(71) 出願人 000005430
 フジノン株式会社
 埼玉県さいたま市北区植竹町1丁目324
 番地
 (74) 代理人 100083116
 弁理士 松浦 憲三
 (72) 発明者 町田 光則
 埼玉県さいたま市北区植竹町1丁目324
 番地 フジノン株式会社内
 Fターム(参考) 4C061 GG25

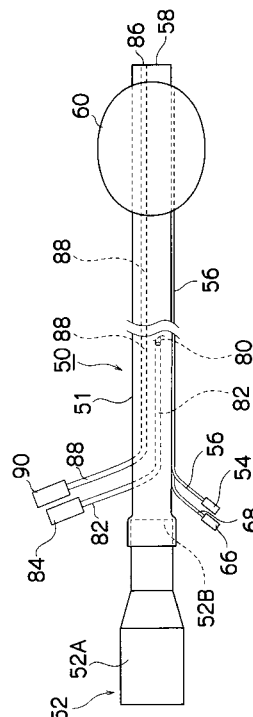
(54) 【発明の名称】 内視鏡用挿入補助具及び内視鏡操作方法

(57) 【要約】

【課題】 挿入補助具に取り付けられたバルーンを膨張させた状態における挿入補助具の引き方向操作を円滑に行うことができる内視鏡用挿入補助具を提供する。

【解決手段】 本発明のオーバーチューブ50は、オーバーチューブ50の第2バルーン取付位置から基端部側に空気抜き孔80が形成され、この空気抜き孔80は、エアチューブ82を介してチューブ本体51の基端部に吸引口84として開口されている。オーバーチューブ50を引き操作して腸管70を手繰り寄せる操作を行うと、チューブ本体51と腸壁との隙間に溜まっていた空気は、チューブ本体51の空気抜き孔80から流入し、エアチューブ82を介して、チューブ本体51の基端部に形成された吸引口84から外気に排気される。

【選択図】 図4



【特許請求の範囲】**【請求項 1】**

先端外周部に膨縮自在なバルーンが取り付けられ、内視鏡挿入部を挿通可能とした管状の挿入補助具であって、前記バルーン取付位置の基端部側及び／又は先端部側に通気孔を備えてなることを特徴とする内視鏡用挿入補助具。

【請求項 2】

前記内視鏡挿入部は、その先端部に膨縮自在なバルーンを備えてなることを特徴とする請求項 1 に記載の内視鏡用挿入補助具。

【請求項 3】

挿入部先端部に膨縮自在な第 1 のバルーンを備えた内視鏡と、先端外周部に膨縮自在な第 2 のバルーンが取り付けられ前記挿入部を挿通可能とした管状の挿入補助具とを組み合わせ、第 1 のバルーン、第 2 のバルーンの膨縮操作、挿入補助具による挿入案内による挿入部の挿入操作及び前記挿入部を挿入案内する前記挿入補助具の挿入操作の各操作の下に被観察部内に内視鏡を挿入する内視鏡操作方法において、

挿入補助具のバルーン取付位置の基端部側及び／又は先端部側に設けた通気孔を介して挿入操作時に空気を供給する操作を行い、且つ内視鏡挿入部及び／又は挿入補助具の抜去操作時には前記通気孔を介して排気させるようにしたことを特徴とする内視鏡操作方法。

【発明の詳細な説明】**【技術分野】****【0001】**

本発明は先端外周部にバルーンを備えた挿入補助具に係り、同じく先端外周部にバルーンを備えた内視鏡挿入部に装着され、内視鏡挿入部を体腔内にガイドするダブルバルーン式内視鏡用挿入補助具及び内視鏡操作方法に関する。

【背景技術】**【0002】**

内視鏡の挿入部を小腸などの深部消化管に挿入する場合、単に挿入部を押し入れていくだけでは、複雑な腸管の屈曲のために挿入部の先端に力が伝わりにくく、深部への挿入は困難である。すなわち、挿入部に余分な屈曲や撓みが生じていると、挿入部をさらに深部に挿入するのは困難である。そこで、内視鏡の挿入部に、オーバーチューブ又はスライディングチューブと称される挿入補助具を装着させて体腔内に挿入し、この挿入補助具で挿入部をガイドすることによって、挿入部の余分な屈曲や撓みを防止する内視鏡装置が提案されている（例えば、特許文献 1）。

【0003】

一方、特許文献 2 に開示されたダブルバルーン式の内視鏡装置は、内視鏡挿入部の先端外周部に膨縮自在な第 1 バルーンが取り付けられた内視鏡と、先端外周部に膨縮自在な第 2 バルーンが取り付けられるとともに内視鏡挿入部が挿通されて挿入部挿入時のガイドとなるオーバーチューブとを備えている。このダブルバルーン式内視鏡装置は、オーバーチューブ及び内視鏡挿入部の挿入動作と第 1 及び第 2 バルーンの膨縮動作とを所定の手順に従って実行することにより、内視鏡挿入部を消化管の深部に挿入するものである。

【特許文献 1】 特開平 10 - 248794 号公報

【特許文献 2】 特開 2002 - 301019 号公報

【発明の開示】**【発明が解決しようとする課題】****【0004】**

しかしながら、特許文献 2 のダブルバルーン式内視鏡装置は、例えば第 2 バルーンを膨張させて腸壁に密着させ、その後にオーバーチューブを抜去方向に動かす操作を行おうとした場合、オーバーチューブを円滑に動かすことができないという問題があった。すなわち、オーバーチューブの前記操作により、第 2 バルーンに対してオーバーチューブの基端部側に溜まった空気（オーバーチューブと腸壁との隙間に溜まった空気）に圧縮が加えられることが原因とされ、これによって生じた空気圧によって、オーバーチューブの抜去動

10

20

30

40

50

作に支障を与えていた。

【 0 0 0 5 】

本発明はこのような事情に鑑みてなされたもので、挿入補助具のバルーンを膨張させた状態における挿入補助具の抜去操作を円滑に行うことができる内視鏡用挿入補助具及び内視鏡操作方法を提供することを目的とする。

【課題を解決するための手段】

【 0 0 0 6 】

請求項 1 に記載の発明は、前記目的を達成するために、先端外周部に膨縮自在なバルーンが取り付けられ、内視鏡挿入部を挿通可能とした管状の挿入補助具であって、前記バルーン取付位置の基端部側及び / 又は先端部側に通気孔を備えてなることを特徴としている 10

【 0 0 0 7 】

また、請求項 2 に記載の発明は、請求項 1 に記載の発明において、前記内視鏡挿入部は、その先端部に膨縮自在なバルーンを備えてなることを特徴としている。

【 0 0 0 8 】

請求項 3 に記載の発明は、前記目的を達成するために、挿入部先端部に膨縮自在な第 1 のバルーンを備えた内視鏡と、先端外周部に膨縮自在な第 2 のバルーンが取り付けられ前記挿入部を挿通可能とした管状の挿入補助具とを組み合わせ、第 1 のバルーン、第 2 のバルーンの膨縮操作、挿入補助具による挿入案内による挿入部の挿入操作及び前記挿入部を挿入案内する前記挿入補助具の挿入操作の各操作の下に被観察部内に内視鏡を挿入する内視鏡操作方法において、挿入補助具のバルーン取付位置の基端部側及び / 又は先端部側に設けた通気孔を介して挿入操作時に空気を供給する操作を行い、且つ内視鏡挿入部及び / 又は挿入補助具の抜去操作時には前記通気孔を介して排気させるようにしたことを特徴としている。 20

【 0 0 0 9 】

本発明によれば、挿入補助具のバルーンを膨張させた状態で挿入補助具を抜去操作すると、挿入補助具と腸壁との隙間に溜まった空気は、挿入補助具の通気孔から流入し、挿入補助具を介して外気に排気される。これにより、挿入補助具の抜去操作時において、挿入補助具には空気圧がかからないので、挿入補助具の抜去操作を円滑に行うことができる。

【 0 0 1 0 】

また、本発明によれば、挿入補助具のバルーンと内視鏡挿入部先端のバルーンとの間で密閉された腸空間の空気は、その空気圧が高くなろうとすると、通気孔から挿入補助具を介して外気に排気される。したがって、前記腸空間の空気圧上昇を防止できるので、空気圧上昇による腸壁への影響を無くすることができる。 30

【発明の効果】

【 0 0 1 1 】

本発明に係る内視鏡用挿入補助具及び内視鏡操作方法によれば、挿入補助具のバルーン取付位置から基端部側及び / 又は先端部側に通気孔を形成したので、挿入補助具のバルーンを膨張させた状態における挿入補助具の抜去操作を円滑に行うことができる。

【発明を実施するための最良の形態】 40

【 0 0 1 2 】

以下添付図面に従って本発明に係る内視鏡用挿入補助具及び内視鏡操作方法の好ましい実施の形態について説明する。

【 0 0 1 3 】

図 1 は、本発明に係る挿入補助具が適用された内視鏡装置のシステム構成図が示されている。同図に示す内視鏡装置は内視鏡 10、オーバーチューブ（挿入補助具）50、及びバルーン制御装置 100 によって構成される。

【 0 0 1 4 】

内視鏡 10 は、手元操作部 14 と、この手元操作部 14 に連設された挿入部 12 とを備える。手元操作部 14 には、ユニバーサルケーブル 15 が接続され、ユニバーサルケーブ 50

ル 15 の先端には、不図示のプロセッサや光源装置に接続されるコネクタ（不図示）が設けられる。

【0015】

手元操作部 14 には、術者によって操作される送気・送水ボタン 16、吸引ボタン 18、シャッターボタン 20 が並設されるとともに、一对のアングルノブ 22、22、及び鉗子挿入部 24 がそれぞれ所定の位置に設けられている。さらに、手元操作部 14 には、第 1 バルーン 30 にエアを送気したり、第 1 バルーン 30 からエアを吸引したりするためのバルーン送気口 26 が設けられている。

【0016】

挿入部 12 は軟性部 32、湾曲部 34、及び先端硬質部 36 によって構成される。湾曲部 34 は複数の節輪を湾曲可能に連結して構成され、手元操作部 14 に設けられた一对のアングルノブ 22、22 の回動操作によって遠隔的に湾曲操作される。これにより、先端硬質部 36 の先端面 37 を所望の方向に向けることができる。 10

【0017】

図 2 に示すように、先端硬質部 36 の先端面 37 には対物光学系 38、照明レンズ 40、送気・送水ノズル 42、鉗子口 44 等が所定の位置に設けられる。また、先端硬質部 36 の外周面には、空気供給吸引口 28 が設けられ、この空気供給吸引口 28 は、挿入部 12 内に挿通された内径 0.8 mm 程度のエア供給チューブ（不図示）を介して図 1 のバルーン送気口 26 に連通される。したがって、バルーン送気口 26 にエアを送気することによって先端硬質部 36 の空気供給吸引口 28 からエアが吹き出され、一方でバルーン送気口 26 からエアを吸引することによって空気供給吸引口 28 からエアが吸引される。 20

【0018】

図 1 の如く挿入部 12 の先端硬質部 36 には、ゴム等の弾性体からなる第 1 バルーン 30 が着脱自在に装着される。第 1 バルーン 30 は図 3 の如く、中央の膨出部 30c と、その両端の取付部 30a、30b とから形成され、膨出部 30c の内側に空気供給吸引口 28 が位置されるようにして先端硬質部 36 側に取り付けられる。取付部 30a、30b は、先端硬質部 36 の径よりも小径に形成され、その弾性力をもって先端硬質部 36 に密着された後、不図示の糸が巻回されて固定される。なお、糸の巻回固定に限定されるものではなく、固定リングを取付部 30a、30b に嵌装することによって取付部 30a、30b を先端硬質部 36 に固定してもよい。 30

【0019】

先端硬質部 36 に装着された第 1 バルーン 30 は、図 2 に示した空気供給吸引口 28 からエアを吹き出すことによって膨出部 30c が略球状に膨張される。一方で空気供給吸引口 28 からエアを吸引することによって、膨出部 30c が収縮し先端硬質部 36 の外周面に密着される。

【0020】

図 1 に示したオーバーチューブ 50 は、チューブ本体 51 と把持部 52 とから構成される。チューブ本体 51 は図 4 及び図 5 に示すように、筒状に形成され、挿入部 12 の外径よりも僅かに大きい内径を有している。また、チューブ本体 51 は、ウレタン等からなる可撓性の樹脂チューブの外側を潤滑コートによって被覆するとともに内側を潤滑コートによって被覆することにより構成される。 40

【0021】

把持部 52 は図 4 の如く筒状に形成され、術者が把持する大径の本体部 52A と、チューブ本体 51 の基端部に嵌合される小径の連結部 52B とから構成される。図 1 に示した内視鏡 10 の挿入部 12 は、図 4 に示した把持部 52 の本体部 52A からチューブ本体 51 に向けて挿入される。

【0022】

チューブ本体 51 の基端側には、バルーン送気口 54 が設けられる。バルーン送気口 54 には、内径 1 mm 程度のエア供給チューブ 56 が接続され、このチューブ 56 は、チューブ本体 51 の外周面に接着されて、図 5 の如くチューブ本体 51 の先端部まで延設されて 50

いる。

【0023】

チューブ本体51の先端58は、先細形状に形成される。また、チューブ本体51の先端58の基端側には、ゴム等の弾性体から成る第2バルーン60が装着されている。第2バルーン60は、図5の如くチューブ本体51が貫通した状態に装着され、中央の膨出部60cと、その両端の取付部60a、60bとから構成されている。先端側の取付部60aは、膨出部60cの内部に折り返され、その折り返された取付部60aはX線造影系62が巻回されてチューブ本体51に固定されている。基端側の取付部60bは、第2バルーン60の外側に配置され、系64が巻回されてチューブ本体51に固定されている。

【0024】

膨出部60cは、自然状態（膨張も収縮もしていない状態）で略球状に形成され、その大きさは、第1バルーン30の自然状態（膨張も収縮もしていない状態）での大きさよりも大きく形成されている。したがって、第1バルーン30と第2バルーン60に同圧でエアを送気すると、第2バルーン60の膨出部60cの外径は、第1バルーン30の膨出部30cの外径よりも大きくなる。例えば、第1バルーン30の外径が25mmであった際に第2バルーン60の外径は、50mmになるように構成されている。

【0025】

前述したチューブ56は、膨出部60cの内部において開口され、空気供給吸引口57として形成されている。したがって、バルーン送気口54からエアを送気すると、空気供給吸引口57からエアが吹き出されて膨出部60cが膨張される。また、バルーン送気口54からエアを吸引すると、空気供給吸引口57からエアが吸引され、第2バルーン60が収縮される。

【0026】

図4の符号66は、チューブ本体51内に水等の潤滑液を注入するための注入口であり、この注入口66は、細径のチューブ68を介して、チューブ本体51の基端部側に連通されている。

【0027】

ところで、実施の形態のオーバーチューブ50は、チューブ本体51の第2バルーン取付位置から基端部側に空気抜き孔（通気孔）80が形成される。この空気抜き孔80は、チューブ本体51に一体形成され又は接着されたエアチューブ82を介してチューブ本体51の基端部に吸引口84として開口されている。図4に示したオーバーチューブ50では、空気抜き孔80を一カ所のみに形成した例を説明したが、空気抜き孔80の数は複数でもよく、また、形成位置も第2バルーン取付位置から基端部側であればその位置は問わない。この空気抜き孔80が、チューブ本体51と腸管（不図示）との間に溜まった空気を抜く機能を有していることから、空気抜き孔80をチューブ本体51の周囲に均等に、且つ軸方向に等間隔に形成することが好ましい。

【0028】

また、オーバーチューブ50は、チューブ本体51の第2バルーン取付位置から先端部側に空気抜き孔（通気孔）86が形成される。この空気抜き孔86は、チューブ本体51に一体形成され又は接着されたエアチューブ88を介して、チューブ本体51の基端部に吸引口90として開口されている。これにより、第2バルーン60と第1バルーン30との間で密閉された腸空間の空気は、その空気圧が高くなるとすると、空気抜き孔86からエアチューブ88を介して、チューブ本体51の基端部の吸引口90から外気に排気される。

【0029】

一方、図1のバルーン制御装置100は、第1バルーン30にエア等の流体を供給・吸引するとともに、第2バルーン60にエア等の流体を供給・吸引する装置である。バルーン制御装置100は、不図示のポンプやシーケンサ等を備えた装置本体102と、リモートコントロール用のハンドスイッチ104とから構成される。

【0030】

10

20

30

40

50

装置本体 102 の前面パネルには、電源スイッチ SW1、停止スイッチ SW2、第 1 バルーン 30 用の圧力計 106、第 2 バルーン 60 用の圧力計 108 が設けられる。また、装置本体 102 の前面パネルには、第 1 バルーン 30 へのエア供給・吸引を行うチューブ 110、及び第 2 バルーン 60 へのエア供給・吸引を行うチューブ 120 が取り付けられる。各チューブ 110、120 の途中にはそれぞれ、第 1 バルーン 30、第 2 バルーン 60 が破損した時に、第 1 バルーン 30、第 2 バルーン 60 から逆流してきた体液を溜めるための液溜めタンク 130、140 が設けられる。

【0031】

一方、ハンドスイッチ 104 には、装置本体 102 側の停止スイッチ SW2 と同様の停止スイッチ SW3、第 1 バルーン 30 の加圧/減圧を支持する ON/OFF スwitch SW4、第 1 バルーン 30 の圧力を保持するためのポーズスイッチ SW5、第 2 バルーン 60 の加圧/減圧を支持する ON/OFF スwitch SW6、及び第 2 バルーン 60 の圧力を保持するためのポーズスイッチ SW7 が設けられている。このハンドスイッチ 104 は、ケーブル 150 を介して装置本体 102 に電氣的に接続されている。

10

【0032】

このように構成されたバルーン制御装置 100 は、第 1 バルーン 30 及び第 2 バルーン 60 にエアを供給して膨張させるとともに、そのエア圧を一定値に制御して第 1 バルーン 30 及び第 2 バルーン 60 を膨張した状態に保持する。また、第 1 バルーン 30 及び第 2 バルーン 60 からエアを吸引して収縮させるとともに、そのエア圧を一定値に制御して第 1 バルーン 30 及び第 2 バルーン 60 を収縮した状態に保持する。

20

【0033】

次に、内視鏡装置の操作方法について図 6 (a) ~ (h) に従って説明する。

【0034】

まず、図 6 (a) に示すように、オーバーチューブ 50 を挿入部 12 に被せた状態で、挿入部 12 を腸管 (例えば十二指腸下行脚) 70 内に挿入する。このとき、第 1 バルーン 30 及び第 2 バルーン 60 を収縮させておく。

【0035】

次に、図 6 (b) に示すように、オーバーチューブ 50 の先端 58 が腸管 70 の屈曲部まで挿入された状態で、第 2 バルーン 60 にエアを供給して膨張させる。これにより、第 2 バルーン 60 が腸管 70 の腸壁に密着して係止され、オーバーチューブ 50 の先端 58 が腸管 70 に固定される。

30

【0036】

次に、図 6 (c) に示すように、オーバーチューブ 50 をガイドとして内視鏡 10 の挿入部 12 のみを腸管 70 の深部に挿入する。そして、図 6 (d) に示すように、第 1 バルーン 30 にエアを供給して膨張させる。これにより、第 1 バルーン 30 が腸管 70 の腸壁に密着して固定される。その際、第 1 バルーン 30 は、膨張時の大きさが第 2 バルーン 60 よりも小さいので、腸管 70 にかかる負担が小さく、腸管 70 の損傷を防止できる。

【0037】

次いで、第 2 バルーン 60 からエアを吸引して第 2 バルーン 60 を収縮させた後、図 6 (e) に示すように、オーバーチューブ 50 を押し込み、挿入部 12 に沿わせて挿入する。そして、オーバーチューブ 50 の先端 58 を第 1 バルーン 30 の近傍まで押し込んだ後、図 6 (f) に示すように、第 2 バルーン 60 にエアを供給して膨張させる。これにより、第 2 バルーン 60 が腸管 70 の腸壁に密着して固定される。すなわち、腸管 70 が第 2 バルーン 60 に把持される。

40

【0038】

次に、図 6 (g) に示すように、オーバーチューブ 50 を引き方向に操作して腸管 70 を手繰り寄せる操作を行う。これにより、腸管 70 が略真っ直ぐに収縮していき、オーバーチューブ 50 の余分な撓みや屈曲は無くなる。このとき、オーバーチューブ 50 を手繰り寄せる際、腸管 70 には第 1 バルーン 30 と第 2 バルーン 60 の両方が係止しているが、第 1 バルーン 30 の摩擦抵抗は第 2 バルーン 60 の摩擦抵抗よりも小さい。したがって

50

、第1バルーン30と第2バルーン60が相対的に離れるように動いても、摩擦抵抗の小さい第1バルーン30が腸管70に対して摺動するので、腸管70が両方のバルーン30、60によって引っ張られて損傷することはない。

【0039】

また、このとき、チューブ本体51と腸壁との隙間に溜まっていた空気は、チューブ本体51の空気抜き孔80（図4参照）から流入し、エアチューブ82を介して、チューブ本体51の基端部に形成された吸引口84から外気に排気される。これにより、オーバーチューブ50の引き方向操作時において、オーバーチューブ50には、オーバーチューブ50と腸壁との隙間に溜まった空気が圧縮されることにより発生する空気圧がかからないので、オーバーチューブ50の引き方向操作を円滑に行うことができる。なお、吸引口84を大気開放することにより、前記溜まった空気を排出することもできるが、吸引口84に注射器等の手動吸引具を連結し、手動吸引具によって前記空気を強制的に排気するようにしてもよい。

10

【0040】

次いで、図6（h）に示すように、第1バルーン30からエアを吸引して第1チューブ30を収縮させる。そして、挿入部12の先端硬質部36を可能な限り腸管70の深部に挿入する。すなわち、図6（c）に示した挿入操作を再度行う。これにより、挿入部12の先端硬質部36を腸管70の深部に挿入することができる。挿入部12をさらに深部に挿入する場合には、図6（d）に示したような固定操作を行った後、図6（e）に示したような押し込み操作を行い、さらに図6（f）に示したような把持操作、図6（g）に示したような手繰り寄せ操作、図6（h）に示したような挿入操作を順に繰り返し行えばよい。これにより、挿入部12を腸管70の深部にさらに挿入することができる。

20

【0041】

このような施術中において、実施の形態のオーバーチューブ50は、チューブ本体51の第2バルーン取付位置から先端部側に空気抜き孔86が形成されているので、第2バルーン60と第1バルーン30との間で密閉された腸空間の空気圧が高くなろうとすると、その腸空間の空気が空気抜き孔86からエアチューブ88を介して、チューブ本体51の基端部に形成された吸引口90から外気に排気される。したがって、前記腸空間の空気圧上昇を未然に防止できるので、空気圧上昇による腸壁への影響を無くすることができる。

【0042】

内視鏡装置の操作方法の一例として、内視鏡挿入部12を腸管70に挿入した後、送気・送水ノズル42から空気を噴射し腸管70を膨らませながら挿入部12及びオーバーチューブ50を腸管70に挿入していく操作方法がある。

30

【0043】

この操作の後、図6（g）に示したオーバーチューブ50による腸管70の手繰り寄せ操作を実施した場合、腸管70内には空気が入っているため、手繰り寄せようとしたときに、空気が十分に逃げきれず、場合によっては途中で溜まるという事象が生じる。このようにときに、オーバーチューブ50のチューブ本体51の先端部側に空気抜き孔86が形成されているオーバーチューブ50によれば、腸管70に溜まった空気を空気抜き孔86から排気することができるので、腸管70を手繰り寄せたときの空気の溜まりを防止できる。

40

【0044】

なお、実施の形態では、挿入補助具としてオーバーチューブ50を例示したが、これに限定するものではなく、経肛門的に挿入されるスライディングチューブを用いることもできる。

【図面の簡単な説明】

【0045】

【図1】本発明に係るオーバーチューブが適用された内視鏡装置のシステム構成図

【図2】内視鏡の挿入部の先端部を示す斜視図

【図3】第1バルーンを装着した挿入部の先端硬質部を示す斜視図

50

【図 4】オーバーチューブの側面図

【図 5】挿入部を挿通させたオーバーチューブの先端部分を示す側断面図

【図 6】図 1 に示した内視鏡装置の操作方法を示す説明図

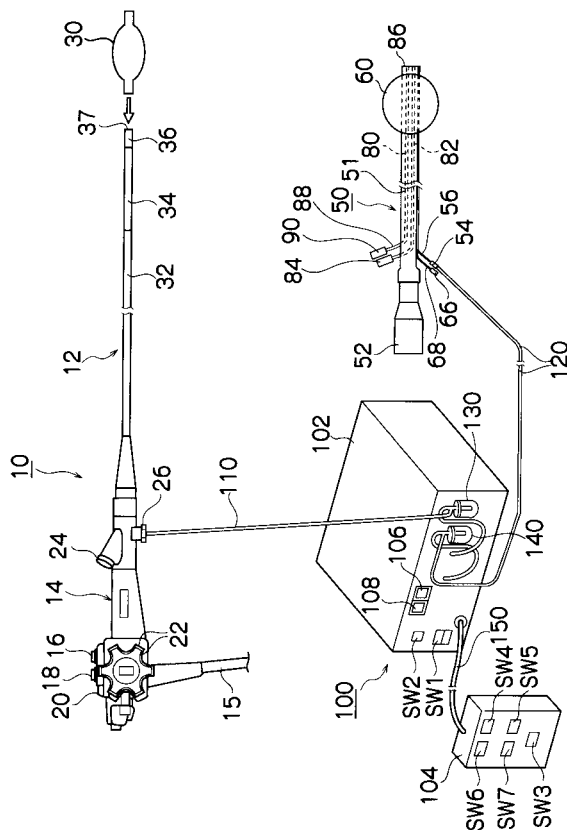
【符号の説明】

【 0 0 4 6 】

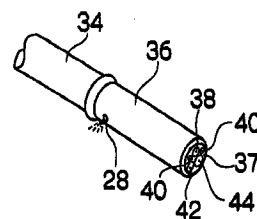
10...内視鏡、12...挿入部、14...手元操作部、26...バルーン送気口、28...空気供給吸引口、30...第1バルーン、36...先端硬質部、50...オーバーチューブ、52...把持部、54...バルーン送気口、56...チューブ、57...空気供給吸引口、60...第2バルーン、62...X線造影系、64...系、66...注入口、80、86...空気抜き孔、82、88...エアチューブ、84、90...吸引口、100...バルーン制御装置、102...装置本体、104...ハンドスイッチ

10

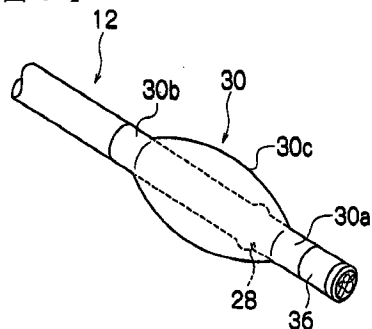
【 図 1 】



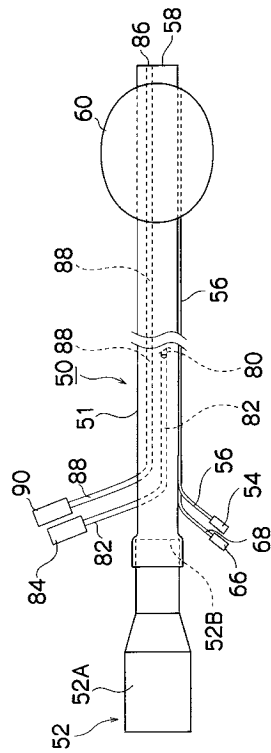
【 図 2 】



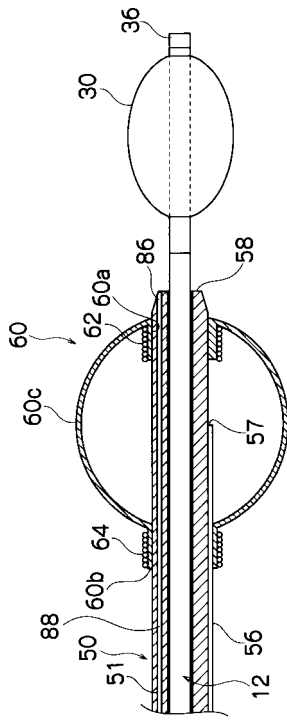
【 図 3 】



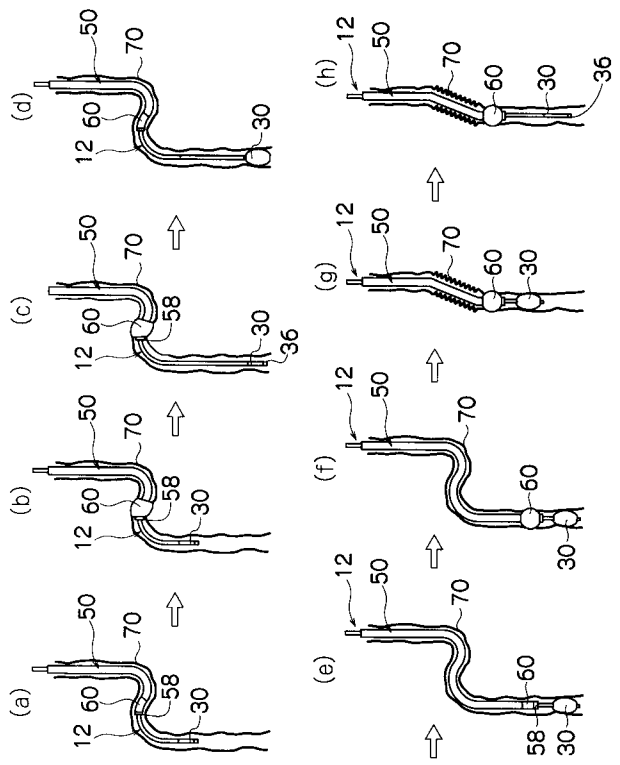
【 図 4 】



【 図 5 】



【 図 6 】



专利名称(译)	内窥镜插入辅助器和内窥镜操作方法		
公开(公告)号	JP2005205182A	公开(公告)日	2005-08-04
申请号	JP2004322796	申请日	2004-11-05
[标]申请(专利权)人(译)	富士写真光机株式会社		
申请(专利权)人(译)	富士公司		
[标]发明人	町田光則		
发明人	町田 光則		
IPC分类号	A61B1/00 A61B1/01 A61B1/12 A61B1/31 A61B17/34 A61F2/958 A61M25/06		
CPC分类号	A61B1/31 A61B1/00082 A61B1/00154 A61B1/01 A61B1/12 A61M25/0662 A61M25/10		
FI分类号	A61B1/00.320.C A61B1/00.320.A A61B1/00.650 A61B1/01 A61B1/01.513		
F-TERM分类号	4C061/GG25 4C161/GG25		
优先权	2003425105 2003-12-22 JP		
其他公开文献	JP3804068B2		
外部链接	Espacenet		

摘要(译)

解决的问题：提供一种内窥镜插入辅助装置，该内窥镜插入辅助装置能够在附接至该插入辅助装置的气囊膨胀的状态下平稳地执行该插入辅助装置的拉动方向操作。 本发明的外套管（50）在从外套管（50）的第二球囊安装位置到基端侧形成有排气孔（80），管体（51）的排气孔（80）穿过空气管（82）插入。吸入口84在基端开口。当执行外套管50的拉动操作以用手拉动肠道70时，累积在管主体51和肠壁之间的间隙中的空气从管主体51的通气孔80流入并穿过空气管82。然后，空气从形成在管体51的基端的吸入口84排放到外部空气。[选择图]图4

